

Übungsaufgaben V, von 26.11.2001

Musterlösungen

1. Ein möglicher Ansatz:

$$k_{\min} = A e^{-\frac{E_a}{RT_1}} \quad T_{\min} = 426-1 = 425\text{K} \quad \text{und} \quad k_{\max} = A e^{-\frac{E_a}{RT_2}} \quad T_{\max} = 426+1 = 427\text{K}$$

$$\frac{k_{\min}}{k_{\max}} = e^{-\frac{E_a}{R} \left(\frac{1}{425} - \frac{1}{427} \right)} = e^{-0.2203} = 0.802 \quad k_{\max} = 1.25k_{\min}$$

Variation in k_{obs} . $k = \bar{k} + \Delta k$ wobei $\bar{k} = \frac{k_{\min} + k_{\max}}{2}$ und $\Delta k = k_{\max} - \bar{k} = \bar{k} - k_{\min}$

$$\bar{k} = \frac{k_{\min}(1+1.25)}{2} = 1.125k_{\min}$$

z.B. bei 153 °C $k_{\text{obs.}} = 1.125k_{\min} \pm 0.125k_{\min}$ 11% Fehler $\left(\frac{\Delta k}{\bar{k}} \right)$

2. Aus der Vorlesung:

$$v = \frac{k_2[E]_0[S]}{K_M + [S]}; \text{ Nach umstellen: } \frac{1}{v} = \frac{1}{k_2[E]_0} + \frac{K_M}{k_2[E]_0} \cdot \frac{1}{[S]} \quad (!! y=a+bx)$$

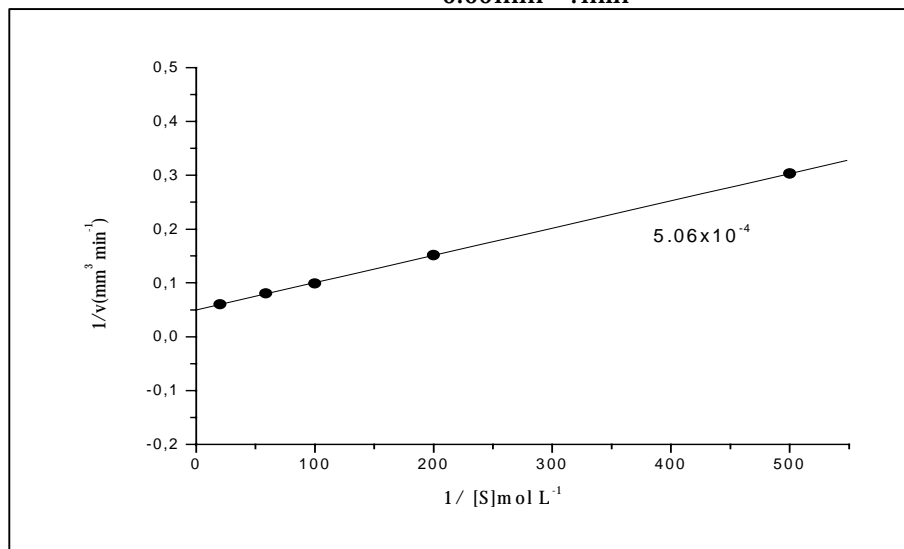
$[S] / (\text{mol} \cdot \text{L}^{-1})$	0.050	0.017	0.010	0.005	0.002
$\frac{1}{[S] / \text{mol} \cdot \text{L}^{-1}}$	20.0	58.8	100	200	500
$v / (\text{mm}^3 \text{min}^{-1})$	16.6	12.4	10.1	6.6	3.3
$\frac{1}{v / \text{mm}^3 \text{min}^{-1}}$	0.0602	0.0806	0.0990	0.1515	0.3030

Man trägt auf $\frac{1}{v} = f\left(\frac{1}{[S]}\right)$ und aus dem Schnittpunkt $\left(\frac{1}{[S]} = 0\right)$ kann man $\frac{1}{k_2[E]_0}$

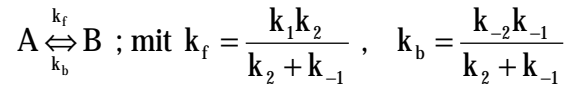
berechnen und aus der Steigung ein Wert für $\frac{K_M}{k_2[E]_0}$

$$\frac{1}{k_2[E]_0} = 0.05 \text{mm}^{-3} \text{min} \quad ; \quad \frac{K_M}{k_2[E]_0} = 5.06 \cdot 10^{-4} \text{mm}^{-3} \text{min} \cdot \text{mol} \cdot \text{L}^{-1}$$

Die Michaelis Konstante ist: $K_M = \frac{5.06 \cdot 10^{-4} \text{mm}^{-3} \text{min} \cdot \text{mol} \cdot \text{L}^{-1}}{0.05 \text{mm}^{-3} \cdot \text{min}} = 0.01 \text{mol} \cdot \text{L}^{-1}$



3. a) Aus der Vorlesung für Quasi-stationarität



d.h. $[A] = \frac{[A_0]}{k_f + k_b} (k_b + k_f e^{-(k_f+k_b)t})$

$$[I] = \frac{k_1[A] + k_{-2}[B]}{(k_2 + k_{-1})}$$

$$[B] = \frac{[A_0] \cdot k_f}{(k_f + k_b)} \cdot \{1 - e^{-(k_f+k_b)t}\}$$

Die Werte einsetzen und graphisch darstellen

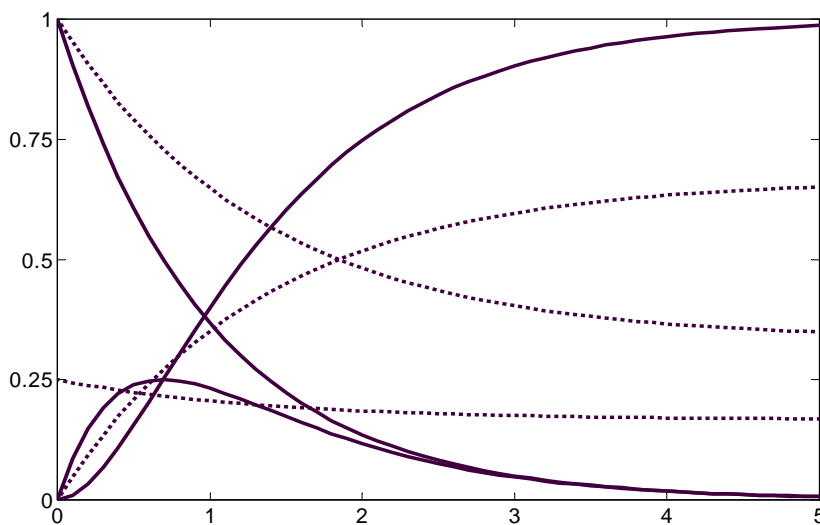
b) Ohne Rückreaktion Folgereaktion

Aus der Vorlesung

$$[A] = [A_0] e^{-k_1 t}; \quad [I] = \frac{[A_0] k_1}{(k_2 - k_1)} (e^{-k_1 t} - e^{-k_2 t}); \quad [B] = \frac{[A_0]}{(k_2 - k_1)} \{k_2 (1 - e^{-k_1 t}) - k_1 (1 - e^{-k_2 t})\}$$

Die Werte einsetzen und graphisch darstellen

$k_1 = 1 \text{ s}^{-1}, k_2 = 2 \text{ s}^{-1}, k_{-1} = 2 \text{ s}^{-1}, k_{-2} = 0.5 \text{ s}^{-1}, A_0 = 1 \text{ mol/l}, I_0 = B_0 = 0 \text{ mol/l}.$



.... quasistationary – without backreaction

a) Spiegelt besser die Realität bei späteren Zeitpunkten, da es die Anfangsbedingungen widerspricht.

b) Spiegelt die Realität besser am Anfang!

4. Für [A]: $\frac{d[A]}{dt} = -k_1[A] + k_{-1}[I]$
 $A(t_{i+1}) \approx A(t_i) + \Delta A(t_i);$
 $\frac{\Delta A(t_i)}{\Delta t} \approx \frac{\partial A(t_i)}{\partial t};$
 $A(t_{i+1}) \approx A(t_i) + \Delta t\{-k_1A(t_i) + k_{-1}I(t_i)\}$

Für [B]: $\frac{d[B]}{dt} = k_2[I] - k_{-2}[B]$
d.h. $B(t_{i+1}) \approx B(t_i) + \Delta t\{k_2I(t_i) - k_{-2}B(t_i)\}$

Für [I]: $\frac{d[I]}{dt} = k_1[A] - (k_{-1} + k_2)[I] + k_{-2}[B]$
d.h. $I(t_{i+1}) \approx I(t_i) + \Delta t\{k_1A(t_i) - (k_{-1} + k_2)I(t_i) + k_{-2}B(t_i)\}$

